příloha č. 6 dohody č.:	TAA-MN-25/2018	POVEZ II (CZ.03.1.52/0.0/0.0/15_021/0000053)	Vzdělávací zařízení: ABB s. r. o.
Plán výuky			Lektor: xxxxxxxxxxxxxxxxxx
Zaměstnavatel:	Yanfeng Czechia Automotive Interiors Systems s. r. o.	IČO: 287 39 817	Místo výuky: ABB s. r. o., Školicí centrum jednotky ABB Robotika, Nad Jezerem 567, 252 42 Vestec
Název vzdělávací aktivity:	Specialista + Diagnostika závad, řešení problémů a základy údržby		

	Datum*	Počet vyučovacích hodin	Od-do	Okruhy plánovaných témat
1	11.6.2018	8	8:00 - 16:30	Bezpečnost práce na robotizovaných pracovištích; Pracovní objekty (WorkObjects) - Definice pracovních objektů a jejich použití v programu; Funkce - Tvorba nových (vlastních) funkcí, definice argumentů a výhody používání; Praktická cvičení
2	12.6.2018	8	8:00 - 16:30	Řízení toku programu – cykly - Tvorba cyklů pro opakování určitých (s nastaveným počtem zopakování) částí programu; Složené datové Typy - Práce se složenými datovými typy (např. RobTarget, JointTarge), programová změna jen některých položek složeného datového typu; RobotStudio Online - Úprava nastavení robotu a úpravy programu přes počítač, generování nového systému ze zálohy robotu při selhání; Praktická cvičení
3	13.6.2018	8	8:00 - 16:30	Zásady dodržováni bezpečných pracovních postupů při práci s el. zařízením, oprávněné osoby, první pomoc při úrazu elektrickým proudem; Kontroler - Vnitřní zapojení - blokové schéma jednotlivých komponentů a jejich propojení; Kontroler - Zdrojová část - zdroje napětí pro robot, seznámení s nominálními hodnotami; Kontroler - Main computer - připojení a propojení do ostatních částí; Kontroler – Axis computer - připojení a propojení do ostatních částí; Kontroler – Karta bezpečnosti - připojení, seznámení s funkcí, správné zapojení, chyby v zapojení; Praktická cvičení
4	14.6.2018	8	8:00 - 16:30	Kontroler – Vstupní a výstupní karty - typy, jejich správné zapojení, základní nastavení; Kontroler – Servo karty - typy, jejich funkce, správné zapojení; Manipulátor – Motory - elektrické připojení, komponenty motoru (resolvery-brzdy); Manipulátor – SMB karta - připojení, funkce; Aktualizace čítačů; Praktická cvičení
5	15.6.2018	8	8:00 - 16:30	Diagnostika závad na základě protokolu událostí; Diagnostika závad na základě stavu jednotek; Praktické simulace závad a poruch včetně jejich odstranění; Pravidelné kontroly robotu dle konkrétního modelu manipulátoru - pravidelné kontroly náplně, opotřebení, vůle a brzd; Praktická cvičení; Závěrečný test
6				
7				
8				
9				
10				
11				
12				
13				
14				
15				
16				
17				
18				
19				
20				
21				
22				
23				
24				
25				
26				
27				
28				
29				
30				

Vyplňte pouze bílá pole

* V případě, že vzdělávací aktivita bude probíhat v určitém termínu denně, vypište do prvního sloupce datum od-do (např. 1.8.2016-20.8.2016).
V případě, že vzdělávací aktivita bude probíhat nepravidelně nebo pouze v určitý den v týdnu, vypište jednotlivé dny do připravených sloupců.

Datum:	30.5.2018
Vyřizuje:	xxxxxxxxx
Číslo telefonu:	xxxxxxxxx
Email:	xxxxxxxxxxxx

jméno, příjmení, funkce a podpis oprávněné osoby (razítko)	Ing. Gabriela Jeřábková, HR Manager (na základě plné moci)