

Tabulka požadovaných parametrů

PARAMETR	SPLNĚNO	NESPLNĚNO
Variabilní řízení rychlosti pohybu přiháněče	ANO	
Řízení směru pohybu přiháněče	ANO	
Řízení navíjení/odvíjení řetězu	ANO	
Záznam polohy přiháněče ve stáji	ANO	
Možnost sepnutí signalizace a funkce elektrického ohradníku	ANO	
Snímání napětí akumulátoru	ANO	
Možnost ovládat řídicí systém manuálně i automaticky	ANO	
Frekvence aktualizace systémových informací max. 500 ms	ANO	
Možnost propojení s detekčním systémem přes TCP MODBUS	ANO	
HW část systému zahrnuje řídicí jednotku včetně prvků pro propojení s ostatními komponenty přiháněče	ANO	
Schopnost detekce objektů v reálném čase v dynamickém prostředí	ANO	
Možnost detekce předem stanovených objektů	ANO	
Stanovení polohy detekovaných objektů vůči přiháněči	ANO	
Stanovení vzdálenosti sledovaných objektů od pomyslné spodní hrany přiháněče	ANO	
Výpočet optimální rychlosti pohybu přiháněče s ohledem na stanovenou vzdálenost nejbližšího objektu	ANO	
Propojení s řídicím systémem	ANO	
HW část systému zahrnuje edge computing zařízení pro realizaci detekcí objektů s výpočetním výkonem	ANO	

min. 100 TOPS, zařízení pro snímání obrazu splňující certifikaci IP67 s vertikálním HFOV min. 140° a IR přísvitem schopné pořizovat záznam o rozlišení min. 3000x1080, PoE switch umožňující vstupní napájení o napětí 12 V i 24 V s výstupním výkonem min. 60 W.		
---	--	--

Poznámka:

V případě, že by technická specifikace obsahovala požadavky nebo odkazy na obchodní firmy, názvy nebo jména a příjmení, specifická označení zboží a služeb, které platí pro určitou osobu, popřípadě její organizační složku za příznačné, patenty a vynálezy, užité vzory, průmyslové vzory, ochranné známky nebo označení původu, zadavatel umožňuje u těchto položek použít i jiných, kvalitativně a technicky obdobných řešení.

