



příloha č.5 dohody č.:		<b>NBA-MN-15/2022</b>			POVEZ II (CZ.03.1.52/0.0/0.0/15_021/0000 053)		Vzdělávací zařízení:	xxxx
<b>Plán výuky</b>							Jména lektorů:	xxxx
Zaměstnavatel:		DRUPOL, v.d.			IČO:	00028185		
Název vzdělávací aktivity:		<b>Seřizovač svařovacího robota, specialista svařování</b>			skupina		Místo výuky:	xxxx
PČ	Datum	Počet vyučovacích hodin	Od - do	probíraná témata				
1	29.08.2022	8	7:30 - 16:00	Bezpečnost při práci s robotem; Aktualizace počítačů otáčení - praktický nácvik na robotu; Pracovní režimy robotu - automatický, ruční, ruční 100%; Protokol událostí – vysvětlení druhů hlášení (Informativní, Varování a Chyba); Popis robotického systému – z jakého hardware a software se robotický systém skládá; Ovládací panel FlexPendant - navigace a funkce ovládacího panelu; Ruční ovládání robotu – osový, lineární a reorientace; Praktická cvičení				
2	30.08.2022	8	7:30 - 16:00	Souřadné systémy - základna, svět, nástroj, WorkObject; Definice a tvorba nástroje (TCP) - vysvětlení základních pojmů a nastavení; Zálohování a obnova – zálohování/obnova systému a program; Restarty – vysvětlení použití jednotlivých druhů restart; Ruční přestavení - režim pohybů, uzamykání joysticku, přírůstky; Praktická cvičení				
3	31.08.2022	8	7:30 - 16:00	Úvod do programování - vysvětlení základních pojmů (úloha, program, modul, rutina, instrukce) a orientace v programu; Procedury - vytváření vlastních procedur a metodika vhodného zapouzdřování; Datové typy - instrukce a vysvětlení (Tooldata, Wobjdata, Zonedata, Speeddata); Práce s operátorským oknem - vysvětlení instrukcí pro práci s oknem operátora (TPErase, TPWrite, TPReadNum); Praktická cvičení				
4	01.09.2022	8	7:30 - 16:00	Pohybové instrukce - vysvětlení použití pohybových instrukcí (MoveJ, MoveL, MoveC, MoveAbsJ); Funkce – vysvětlení a použití funkcí pro parametrizaci trajektorií (Offset, RelTool); Rozhodování - vysvětlení instrukcí pro rozhodování (řízení toku dat) a jejich vhodné použití (IF, TEST); Praktická cvičení				
5	02.09.2022	8	7:30 - 16:00	Signály - používání vstupně/výstupních signálů pro ovládání externích zařízení, instrukce pro práci se signály; Představení RobotStudia (dle časových možností); Praktická cvičení				
6	14.11.2022	8	7:30 - 16:00	Bezpečnost práce na robotizovaných pracovištích; Pracovní objekty (WorkObjects) - použití v programu; Funkce - tvorba nových (vlastních) funkcí, definice argumentů a výhody používání; Řízení toku programu – cykly - tvorba cyklů pro opakování určitých (s nastaveným počtem zopakování) částí programu; Složené datové Typy - práce se složenými datovými typy (např. RobTarget, JointTarge), programová změna jen některých položek složeného datového typu; Praktická				
7	15.11.2022	8	7:30 - 16:00	Bezpečnost a ochrana zdraví při svařování - ochranné pomůcky, na co si dát pozor při svařování; Svařování bez RobotWare Arc nadstavby - jak svařovat bez svařovací nadstavby; Svařování s RobotWare Arc nadstavbou - jak používat uživatelské rozhraní, pro usnadnění při svařování robotem; Instrukce a parametry pro svařování - používání svařovacích instrukcí a parametrů seamdata, welddata; Praktická cvičení				
8	16.11.2022	7	7:30 - 15:00	Nastavení svařovacího jobu (Fronius) - jak nastavit nový svařovací job; Možná rozšíření svařovacího pracoviště - BullsEye, otočný stůl, čisticí stanice, regulátor průtoku svařovacího plynu apod.; Údržba – základní údržba pro obsluhu, čištění hořáku, výměna svařovacího drátu; Praktická cvičení - cvičení na různých typech svárů (koutový, tupý) a v různých polohách				
9	16.11.2022	1	15:00 - 16:00	Závěrečná zkouška				
10								

PČ	Datum	Počet vyučovacích hodin	Od - do	probíraná témata
11				
12				
13				
14				
15				
16				
17				
18				
19				
20				
21				
22				
23				
24				

PČ	Datum	Počet vyučovacích hodin	Od - do	probíraná témata
25				
26				
27				
28				
29				
30				

Vyplňte pouze bílá pole

Datum:	26.08.2022	jméno, příjmení, funkce a podpis oprávněné osoby		(razítko)
Vyřizuje:	xxxxx xxxxxx	Ing. Martin Špryňar - oprávněný zástupce		
Číslo telefonu:	xxx xxx xxx			
Email:	xxxxxx@xxxxx.xx			