

Minimální konfigurace

**Doplnění těchto funkcionalit ke stávajícího systému GPS:**

- **Trasy v rastrové mapě a inteligentní routing – automatické plánování tras podle informací z NIS IZS (uzavírky, body zájmu)**

Funkcionalita bude zajišťovat na koncových navigačních zařízeních ve vozidlech ZZS (tablety, CarPC) pro posádky ZZS možnost automatického přepočtu trasy, pokud se na původně plánované a vypočítané trase k místu události nachází neprůjezdná překážka. Data pro funkcionalitu jsou přebírána z IS OŘ včetně příznaku neprůjezdnosti pro IZS a rovněž z kategorie tzv. Avoidance POI, které lze aktualizovat cestou IS OŘ nebo volání integračního rozhraní systému RescueNavigator. Uživatel musí mít možnost přeplánování trasy přes neprůjezdné úseky deaktivovat. Deaktivaci musí být možné provést i na straně serveru. Systém RescueNavigator zajistí nově, optimalizovaným způsobem, předvýběr relevantních POI (uzavírky budou přenášeny do zařízení, pro které jsou relevantní) a jejich zohlednění při výpočtu trasy posádky k místu události. Kromě vlastní změny trasy musí být přítomnost neprůjezdné oblasti vhodným způsobem vizuálně indikována.

- **Zobrazení polohy dalších součinnostních vozidel poskytovatele ZZS s informací o době dojezdu na místo události**

Na základě informací z jednotlivých navigačních zařízení navzájem bude mít uživatel navigačního zařízení k dispozici na rastrové mapě a pokud to bude vhodné i v navigačním zobrazení informaci o aktuální poloze ostatních vozidel objednatele zasahujících u stejného incidentu / události a to včetně informace o jejich dojezdu. Informace budou předávány výhradně uvnitř ekosystému RescueNavigator a budou dostupné i v případě výpadku napojení na NIS IZS.

- **Zobrazení polohy vozidel dalších složek IZS vyslaných na místo události (zdroj dat z NIS IZS)**

Prostřednictvím nově vybudovaného rozhraní na NIS IZS budou pro součinnostní události automaticky do systému načítána data o polohách ostatních složek IZS a tato budou prezentována uživatelům navigačních zařízení ve formě samostatné mapové vrstvy v zobrazení rastrové mapy a tam kde to bude vhodné i v navigačním zobrazení (s případnou redukcí či agregací a s využitím aproximace pro u rozsáhlých MU).

- **Zobrazení taktických informací týkajících se řešení události (poloha velitele zásahu, členění místa zásahu, vymezení nebezpečné zóny apod.), zdroj dat z NIS IZS**

Prostřednictvím nově vybudovaného rozhraní na NIS IZS budou pro součinnostní události automaticky do systému načítána data o tzv. Společné operační situaci. Konfigurací systému RescueNavigator bude určeno, které typy dat mají být zobrazeny kterým uživatelům a na jakém typu navigačního zařízení. Zobrazení bude prováděno výhradně v módu zobrazení rastrové mapy a bude zobrazeno jako vypínatelná mapová vrstva. Zobrazení musí podporovat všechny hlavní objekty dle definice NIS IZS ve všech jeho dostupných typech geometrie, a to včetně unifikovaných symbolů Společné operační situace.

Klientská aplikace pro CarPC - je požadováno upravit funkční součást tak, aby aplikace prostřednictvím nového komunikačního rozhraní přijímala data společné operační situace a data o součinnostních vozidlech objednatele a specifická data ZZS prezentovala je uživateli jednoduchým způsobem na rastrové mapě a tam kde je to z hlediska přehlednosti žádoucí i v navigačním zobrazení. Implementace komunikace i zobrazení musí být přizpůsobena omezené šířce pásma komunikačního kanálu i množství HW prostředků dostupných na této platformě.

S ohledem na omezenou šířku pásma komunikačního kanálu bude komunikace koncipována tak, aby přenos datových vět k výjezdu, statusových hlášení a přenosu polohy vozidla měl nejvyšší prioritu před ostatními informacemi.

Aplikace musí průběžně z navigačního subsystému a telematických dat vyhodnocovat dojezdový čas posádky a mezi statusy Výjezd a Na místě tento dojezdový čas průběžně odesílat do serverové části pro účely dalšího zpracování.

AflPortal – je požadována úprava AflPortálu tak, aby byly zobrazeny u součinnostních událostí i Síly a prostředky ostatních složek, a to včetně času dojezdu u složek ZZS.

**Dodávka obsahuje všechny potřebné licence a zahrnuje i případné úpravy návazných systémů, nebo vytvoření rozhraní, nezbytné pro realizaci výše potřebných funkcionalit.**

**Dodavatel doloží potvrzení od stávajícího dodavatele systému GPS (firma Point.X), že dodané moduly jsou plně kompatibilní se stávajícím systémem GPS.**