

2:9 :: Modul History

2:9:1 :: Rozhraní: IHistoryLegacyService

Modul kompatibility Příjem dat do NDIC - příjem historické databáze

Metody rozhraní	Parametry
<p>◆ AddData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro DetectorData</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ AddRawData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro DetectorRawData</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ AddTollGateData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro TollGateData</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ WimData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro WimData</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ DotiGroupData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro VMSData</p>	<p>◆ xml:string</p>

2:9:2 :: Rozhraní: IHistoryService

Modul zpracování dat do historické databáze

Metody rozhraní	Parametry
<p>◆ HeartBeat</p> <p>Funkce pro health check, zda služba funguje.</p>	
<p>◆ InsertTrafficInformation</p> <p><i>Zpracování dopravní události do archivní databáze.</i></p>	<p>◆ information:TrafficInformationDTO <i>Dopravní událost.</i></p>
<p>◆ InsertDetectorData</p> <p>Zpracování dat detektorů.</p>	<p>◆ detectorData:LoopStatusParentDTO[] <i>Přijatá data detektorů</i></p>
<p>◆ InsertTollGateData</p>	<p>◆ xml:TollGateDataDTO[] <i>Datová zpráva ve formátu xml.</i></p>

Metody rozhraní	Parametry
<p>Zpracování dat z mýtných bran (KTP – ANALÝZA TRANZITU).</p> <p>@returns Vrací textovou reprezentaci výsledku zpracování datové zprávy.</p>	
<p>◆ InsertWimData</p> <p><i>Zpracování dat v vah (WIM) do archivní databáze.</i></p>	<p>◆ vehicleByVehicle: WIMData[]</p>
<p>◆ InsertVMSData</p> <p>Zpracování stavů VMS do archivní databáze.</p> <p>@param ="vms"</p>	<p>◆ dotiGroupData: DotiGroupDataDTO[]</p>

2:9:3 :: Model

Detector

Datový objekt: LoopAggregSourceDTO

Atribut:typ	Význam
◆ StatusParentId:int	Id nadřazeného záznamu, ke kterému jsou data vztažena
◆ StartTime:DateTime?	Interval od
◆ StopTime:DateTime?	Interval do
◆ Credibility:int?	Důvěryhodnost dat v procentech.
◆ VehicleCountAll:int?	Pocty vozidel
◆ AverageSpeedAll:int?	Rychlost vozidel
◆ OccupancyAll:int?	Obsazenost
◆ VehicleCategoryDataList:List<LoopVehicleCategoryDataDTO>	Chybové kódy detektoru

Datový objekt: LoopErrorStatusDTO

Atribut:typ	Význam
◆ Id:int	Id
◆ LoopErrorStatusId:int	Id stavu (číselníkové)
◆ LoopErrorStatusDescription:string	Popis generalizovaného stavu (číselníkové)
◆ LoopErrorStatusAsGeneralizedStatusId:int?	Id generalizovaného stavu (číselníkové)

Datový objekt: LoopSpecialStatusDTO

Atribut:typ	Význam
◆ Id:int	Id
◆ LoopSpecialStatusId:int	Id stavu (číselníkové)
◆ Value:string	Doplňující informace ke stavu.

Datový objekt: LoopStatusParentDTO

Atribut:typ	Význam
Id:int	Identifikátor záznamu
LoopId:int	Id smyčky čítače dopravy
GeneralizedStatusId:int?	Generalizovaný stav
LoopTimestamp:DateTime?	Okamžik
AggregSource:LoopAggregSourceDTO	Naměřena data smyčky
ErrorStatusList:List<LoopErrorStatusDTO>	Chybové kódy detektoru
SpecialStatusList:List<LoopSpecialStatusDTO>	Chybové kódy detektoru
LoopStatusParentDTO:	Konstruktor objektu vytváří instanci.

Datový objekt: LoopVehicleCategoryDataDTO

Atribut:typ	Význam
Category:int	Obsazenost
Count:int?	Pocty vozidel
Speed:int?	Rychlost vozidel

Modul TollGate

Datový objekt: TollGateDataDTO

Atribut:typ	Význam
Id:int	Identifikátor záznamu
TollGateId:int	Id smyčky čítače dopravy

Modul VMS

Datový objekt: DotiDataDTO

Aktuální stav doti

Atribut:typ	Význam
Id:int	Id záznamu
DotiId:int	Vazba na DOTI
DotiGroupDataId:int	Vazba na realtime data skupiny DOTI
DeviceTime:DateTime?	Čas čtení stavu DOTI
UpdatedOn:DateTime?	Čas aktualizace stavu DOTI v systému
Locked:bool	DOTI zamčena
AutomaticMode:bool?	DOTI v automatickém módu
GeneralizedStatusId:int?	Generalizovaný stav zařízení
DotiSchemaId:int?	Aktuální schéma DOTI
DotiSegmentDataList:List<DotiSegmentDataDTO>	Seznam aktuálních stavů segmentů DOTI
DotiErrorStatusDataDTOList:List<DotiErrorStatusDataDTO>	Seznam chybových stavů DOTI
DotiStatusDataDTOList:List<DotiStatusDataDTO>	Seznam stavů DOTI
DotiDataDTO:	

Datový objekt: DotiErrorStatusDataDTO

Aktuální chybové stavy DOTI

Atribut:typ	Význam
Id:int	Identifikátor záznamu
DotiDataId:int?	Vazba do tabulky aktuálních dat DOTI
DotiErrorStatusId:int?	Vazba do tabulky definic chybových stavů

Datový objekt: DotiGroupDataDTO

Aktuální data skupiny doti

Atribut:typ	Význam
◆ Id:int	Identifikátor záznamu
◆ DotiGroupId:int?	Vazba do tabulky skupin DOTI
◆ ActualScreenContent:string	Aktuální obsah zobrazený na doti
◆ GeneralizedStatusId:int?	Generalizovaný stav zařízení
◆ UpdatedOn:DateTime?	Čas aktualizace záznamu dat skupiny DOTI v systému
◆ DotiDataList:List<DotiDataDTO>	Seznam aktuálních dat DOTI patřících do dané skupiny DOTI
◆ DotiGroupDataDTO:	

Datový objekt: DotiSegmentDataDTO

Aktuální stav segmentu DOTI

Atribut:typ	Význam
◆ Id:int	Identifikátor záznamu
◆ DotiSegmentId:int	Vazba na konkrétní segment DOTI
◆ DotiDataId:int	Vazba na aktuální data DOTI
◆ Text:string	Obsah segmentu doti
◆ TrafficSignId:int?	Vazba do tabulky značek dopravních informací zobrazitelných v segmentu DOTI
◆ HorizontalAlignment:int?	Horizontální zarovnání segmentu DOTI
◆ Blink:int?	Příznak blikání segmentu DOTI
◆ Color:string	Barva segmentu DOTI
◆ UpdatedOn:DateTime?	Čas aktualizace záznamu v systému

Datový objekt: DotiStatusDataDTO

Aktuální stavy DOTI

Atribut:typ	Význam
◆ Id:int	Identifikátor záznamu
◆ DotiDataId:int?	Vazba do tabulky aktuálních dat DOTI
◆ DotiStatusId:int?	Vazba do tabulky definic stavů
◆ Value:string	Hodnota veličiny popisující daný stav

Modul WIM

Datový objekt: WIMData

Atribut:typ	Význam
WimDeviceID:int	
VehicleID:int?	
MeasuredDate Time:Date Time	
Lane:int?	
Direction:int?	
Head:float?	
Gap:float?	
Speed:int?	
Length:float?	
AxisCount:int?	
VehicleClass:int?	
TotalWheelbase:float?	
Axle1DistanceToNext:float?	
Axle2DistanceToNext:float?	
Axle3DistanceToNext:float?	
Axle4DistanceToNext:float?	
Axle5DistanceToNext:float?	
Axle6DistanceToNext:float?	
Axle7DistanceToNext:float?	
Axle8DistanceToNext:float?	
TotalWeight:int?	
Axle1Weight:int?	
Axle2Weight:int?	
Axle3Weight:int?	

Atribut:typ	Význam
◆ Axle4Weight:int?	
◆ Axle5Weight:int?	
◆ Axle6Weight:int?	
◆ Axle7Weight:int?	
◆ Axle8Weight:int?	
◆ Axle9Weight:int?	
◆ TotalOverload:bool?	
◆ Axle1Overload:bool?	
◆ Axle2Overload:bool?	
◆ Axle3Overload:bool?	
◆ Axle4Overload:bool?	
◆ Axle5Overload:bool?	
◆ Axle6Overload:bool?	
◆ Axle7Overload:bool?	
◆ Axle8Overload:bool?	
◆ Axle9Overload:bool?	
◆ Credibility:int?	

2:10 :: Modul Input

2:10:1 :: Rozhraní: IHistoryInputDetectorPipe

Modul kompatibility Vyhodnocení generalizovaného stavu detektoru pro historickou DB

Metody rozhraní	Parametry
<p>◆ ProcessDetectorData</p> <p>Zpracování dat detektorů na ESB (Doplnění generalizovaného stavu).</p>	<p>◆ detectorData:LoopStatusParentDTO[] <i>Přijatá data detektorů</i></p>

2:10:2 :: Rozhraní: IHistoryInputService

Modul kompatibility Příjem dat do NDIC - příjem historické databáze

Metody rozhraní	Parametry
<p>◆ AddData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro zpracování online dat z detektorů</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ DotiGroupData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro historická data ZPI</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ DotiData</p> <p>Zpětná kompatibilita pro online data ZPI</p> <p>@param ="xml"</p>	<p>◆ Xml:string</p>



2:10:3 :: Rozhraní: IHistoryInputVMSPipe

Modul kompatibility Vyhodnocení generalizovaného stavu DOTI pro historickou DB

Metody rozhraní	Parametry
<p>◆ ProcessVMSSData</p> <p>Doplnění generalizovaného stavu, sloučení DOTI na DOTIGROUP</p>	<p>◆ dotiGroupData:DotiGroupDataDTO[]</p>



2:10:4 :: Rozhraní: IInputCameraService

Modul kompatibility Příjem dat do NDIC - původní ServerInput.asmx

Metody rozhraní	Parametry
 CameraData Příjem dat kamer	 xml:string



2:10:5 :: Rozhraní: IInputDetectorPipe

Modul kompatibility Vyhodnocení generalizovaného stavu detektoru

Metody rozhraní	Parametry
 ProcessDetectorData Zpracování dat detektorů na ESB (Doplnění generalizovaného stavu). @param ="detectorDataRealtime" Přijátá Realtime data detektorů	 detectorData:RTLoopStatusParentDTO[]

2:10:6 :: Rozhraní: IInputMeteoPipe

Modul kompatibility Vyhodnocení generalizovaného stavu meteostanice

Metody rozhraní	Parametry
 ProcessMeteoStationData	 meteoData:RTMeteoStationStatusDTO[]

2:10:7 :: Rozhraní: IInputParkingPipe

Modul kompatibility Vyhodnocení generalizovaného stavu parkoviště

Metody rozhraní	Parametry
 ProcessParkingData	 parkingData:RTParkingDataDTO[]

2:10:8 :: Rozhraní: IInputService

Modul kompatibility Příjem dat do NDIC - původní ServerInput.asmx

Metody rozhraní	Parametry
<p>◆ HeartBeat</p> <p>Funkce pro health check, zda služba funguje.</p>	
<p>◆ PreliminaryInformationData</p> <p>Příjem dat předběžné události</p> <p>@param endpointCode="endpointCode" Identifikace endpointu události (Kód vstupního endpointu NDIC)</p>	<p>◆ sourceCode:string</p> <p>◆ senderName:string <i>Odesílatel</i></p> <p>◆ providerName:string <i>Poskytovatel</i></p> <p>◆ xml:string <i>Samotná xml data</i></p>
<p>◆ TrafficInformationData</p> <p>Příjem dat běžné události</p>	<p>◆ endpointCode:string <i>Identifikace endpointu události (Kód vstupního endpointu NDIC)</i></p> <p>◆ xml:string <i>Samotná xml data</i></p>
<p>◆ TrafficInformationDataWithSource</p> <p>Příjem dat běžné události</p>	<p>◆ endpointCode:string <i>Identifikace endpointu události (Kód vstupního endpointu NDIC)</i></p> <p>◆ senderName:string <i>Odesílatel - nepovinný, může být v xml</i></p> <p>◆ providerName:string <i>Poskytovatel - nepovinný, může být v xml</i></p> <p>◆ xml:string <i>Samotná xml data</i></p>
<p>◆ ParkingData</p> <p>Příjem dat parkovišť</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ VMSData</p> <p>Příjem dat VMS (Doti)</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ MeteoData</p> <p><i>Příjem dat meteostanic</i></p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ DetectorData</p> <p>Příjem dat detektorů</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ TunnelData</p> <p>Příjem dat tunelů</p>	<p>◆ xml:string</p>
<p>◆ VirtualLoopData</p> <p>Příjem dat virtuálních smyček</p>	<p>◆ xml:string <i>Přijaté xml</i></p>