

Digitální a informační agentura

Tento dokument byl automaticky vygenerován informačním systémem registru smluv ve smyslu § 5 odst. 4 zákona č. 340/2015 Sb., o registru smluv. Dokument vygeneroval správce registru smluv, kterým je Digitální a informační agentura.

Informace o zápisu:

| | |
|------------------------------|--|
| ID smlouvy: | 10002020 |
| ID verze: | 10758292 |
| Číslo verze: | 1 |
| Datum a čas zveřejnění: | 15.11.2019 12:36:42 |
| Zveřejňující subjekt: | Ředitelství silnic a dálnic ČR (zjq4rhz) |
| ID návazné smlouvy: | 8068731 |
| Email pro zaslání potvrzení: | vaclavpour@rsd.cz |

Publikující smluvní strana:

| | |
|------------------------------|-------------------------------------|
| Název subjektu: | Ředitelství silnic a dálnic ČR |
| IČO: | 65993390 |
| Datová schránka: | zjq4rhz |
| Adresa: | Na Pankráci 546/56 , 145 00 Praha 4 |
| Útvar / Odbor / Org. složka: | |
| Plátce / příjemce: | Plátce |

Smlouva:

| | |
|-----------------------------|--|
| Předmět smlouvy: | Reambulace, kompletace a návrh projektu bodového pole ŘSD ČR |
| Datum uzavření: | 15.11.2019 |
| Číslo smlouvy / č. jednací: | 01PU-004464 |
| Podepisující osoba: | |
| Hodnota bez DPH: | 4 674 800,00 CZK |
| Hodnota vč. DPH: | 5 656 508,00 CZK |

Smluvní strany:

Název: GEODROM s.r.o.
IČO: 29305381
Datová schránka:
Adresa: Hlavní 133/32, 664 48 Moravany
Útvar / Odbor / Org. složka:
Plátce / příjemce: Příjemce

Přílohy:

Smlouva_01PU-004464 an A.pdf
467.08 kB, 15.11.2019 12:37:28
629b687e3220f3405c5ae16cbd6a18c7aaeab42d70e68b2dcbdfc60fac6ddc34

Pril. c. 1 - Podrobna specifikace an A.pdf
143.48 kB, 15.11.2019 12:37:28
2abf5df4b4db9daaa044dbbed13866307a3b8ab7d6cb36d766e7183c420c45a3

Pril. c. 2 - Technicke podminky an A.pdf
39.29 kB, 15.11.2019 12:37:28
7b00d6d719468dc7ab90ea75b08ba488f3799561b06ea17137c0a9e024fa8cce

Pril. c. 3 - Podrobna specifikace ceny an A.pdf
999.37 kB, 15.11.2019 12:37:29
1c4cceb74ceb50249e37d46cd342d71f8b69a46fc19feeaf293b569cf0f258a8

Adresa záznamu:

<https://smlouvy.gov.cz/smlouva/10758292>